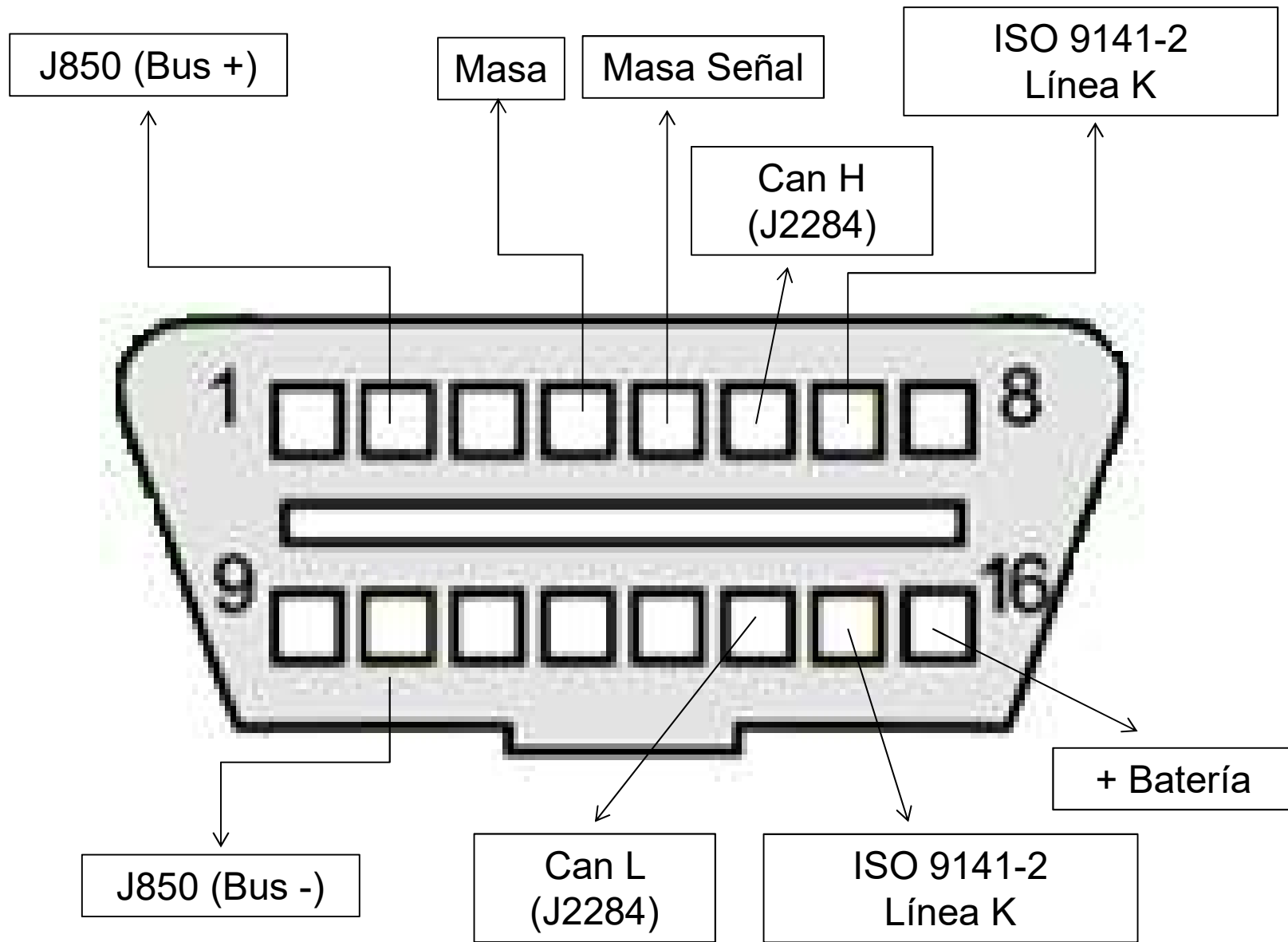

Conector EOBD

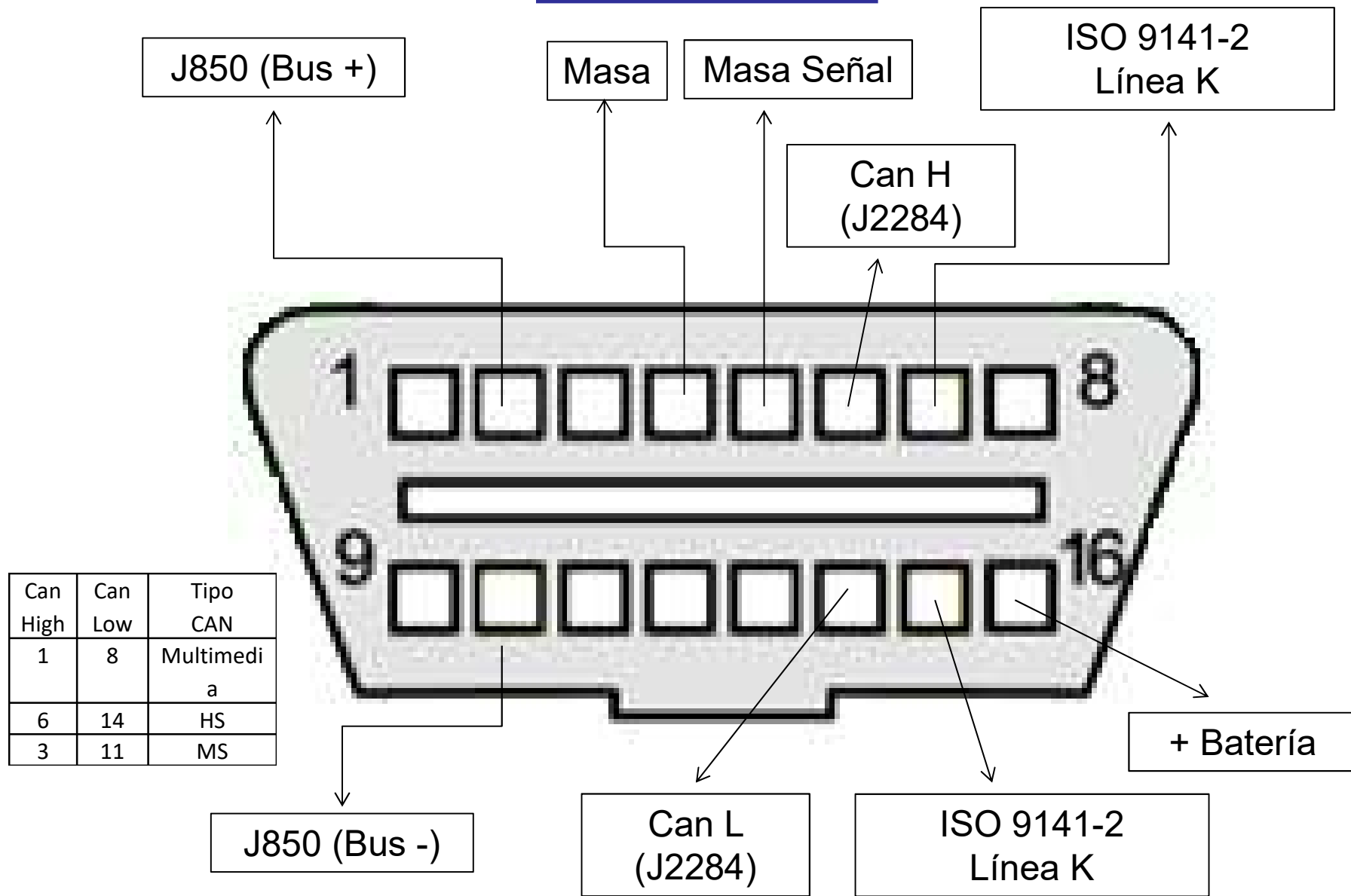


Conector EOBD



Conector EOBD II normalizado

Conector EOBD



Conector EOBD II normalizado Europeos con Líneas CAN

Conector EOBD

Compatibilidades



Conector EOBD

CAN Protocolo

Si los pines 5, 6, 14 y 16 están presentes, el vehículo soporta CAN.

Pines

5 - MASA
6 - DATOS
14 - DATOS
16 - ALIMENTACION

ISO y KWP Protocolos

Si los pines 5, 7, 16 y opcionalmente el 15 están presentes, el vehículo soporta ISO o KWP.

Pines

5 - MASA
7 - DATOS
15 - DATOS (Este pin es opcional, a veces no está presente)
16 - ALIMENTACION

VPW Protocolo

Si los pines 2, 5 y 16 están presentes, el vehículo soporta VPW.

Pines

2 - DATOS
5 - MASA
16 - ALIMENTACION

PWM Protocolo

Si los pines 2, 5, 10 y 16 son presentes, el vehículo soporta PWM.

Pines

2 - DATOS
5 - MASA
10 - DATOS
16 - ALIMENTACION

Conector EOBD

Protocolos

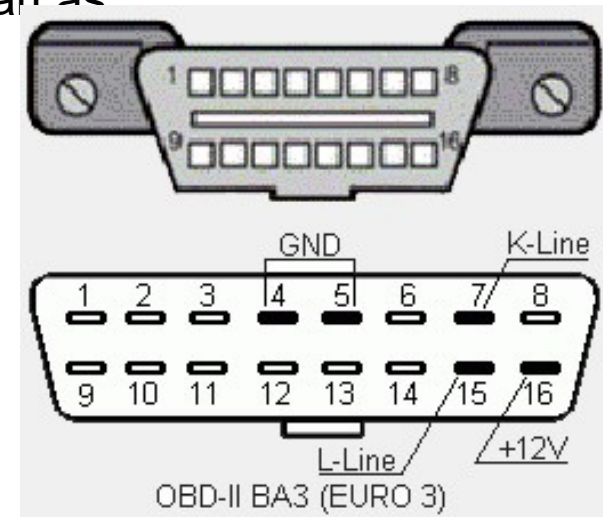


Conector EOBD

PROTOSCOLOS:

Al comienzo cada fabricante usaba su propio sistema de autodiagnóstico a bordo (OBD) cada fabricante estableció su protocolo de comunicación y un conector único para el sistema de diagnóstico por lo tanto hace que los técnicos tengan que adquirir diferentes equipos que cubran los diferentes protocolos y contar con los conectores para dichas marcas

La EPA (Agencia De Protección Al Ambiente) estableció una norma que dicta de que todos los vehículos que sean vendidos en USA a partir de 1996 deberán contar con un conector trapezoidal de 16 pines para el sistema de autodiagnóstico conocido hoy como (OBD2) por lo tanto a todos los vehículos del 95 hacia atrás con sistemas de autodiagnóstico se les conocerá como OBD1



Conector EOBD

En Europa muchos fabricantes se establecieron este conector como base en la mayoría de sus vehículos a partir del 2001 conocido como el EOBD.

Cualquier vehículo Americano, Europeo o Asiático que no cuente con el conector de 16 pines para fácil identificación se le llamara vehículo OBD1.

Protocolos usados hoy en sistemas OBD2:

SAE j1850 VPW:	Línea General Motors
SAE j1850 PWM:	Ford, Lincoln y Mercury
ISO 9141-2, ISO 14230-4 (KWP2000) EOBD:	Chrysler, Jeep, Dodge, Europeos y Asiáticos

PROTOCOLO ISO 15765-4: Este protocolo se empezó a usar en Europa a mediados del año 97 el cual utiliza comunicación Bus de banda ancha entre sus módulos y conector de diagnostico. Este protocolo es conocido hoy como el CAN BUS

Los Vehículos con protocolo CAN-BUS a partir del 2001 usan el mismo conector de 16 pines establecido por la norma de la EPA